

ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟ ΔΥΤΙΚΗΣ ΜΑΚΕΔΟΝΙΑΣ
ΤΜΗΜΑ ΜΗΧΑΝΟΛΟΓΩΝ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ
ΕΞΕΤΑΣΕΙΣ ΧΕΙΜΕΡΙΝΟΥ ΕΞΑΜΗΝΟΥ ΑΚΑΔΗΜΑΪΚΟΥ ΕΤΟΥΣ 2021-22

ΜΑΘΗΜΑ: ΦΥΣΙΚΗ

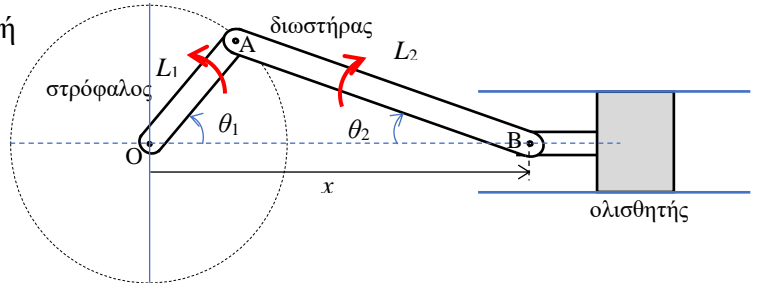
Πέμπτη, 10 Φεβρουαρίου 2022 9-11 π.μ. αίθ. 1, 3, 5, 7, 109
Εισηγητής: Κώστας Φιλίππιδης (kphilippides@uowm.gr) B

Όλα τα θέματα είναι ισοδύναμα και αξίας 2,5 μονάδων

ΘΕΜΑ 1.

Ο στρόφαλος ΟΑ περιστρέφεται με σταθερή γωνιακή ταχύτητα $\dot{\theta}_1 = 25,0 \text{ rad/s}$.

Να υπολογίσετε τη γωνιακή επιτάχυνση $\ddot{\theta}_2$ του διωστήρα ΑΒ και την επιτάχυνση \ddot{x} του ολισθητή όταν η γωνία $\theta_1 = 53,13^\circ$



$L_1=200 \text{ mm}, L_2=500 \text{ mm}$

ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ

Κρατάμε 5 σημαντικά ψηφία στους ενδιάμεσους υπολογισμούς. Στρογγυλοποιούμε την τελική απάντηση σε 3 σημαντικά ψηφία, όσα και των δεδομένων.

$$\overline{OB} = \overline{OA} + \overline{AB} \Rightarrow \sin \theta_2 = \frac{L_1}{L_2} \sin \theta_1 \quad (1) \Rightarrow \sin \theta_2 = \frac{2}{5} \cdot 0,8 = 0,32 \Rightarrow \cos \theta_2 = 0,94742 \Rightarrow \theta_2 = 18,663^\circ$$

$$x = L_1 \cos \theta_1 + L_2 \cos \theta_2 \quad (2) \quad x = \dots \text{ δεν χρειάζεται}$$

Παραγωγίζουμε για να βρούμε τις ταχύτητες

$$\dot{\theta}_2 = \frac{L_1 \cos \theta_1}{L_2 \cos \theta_2} \dot{\theta}_1 \quad (3) \Rightarrow \dot{\theta}_2 = \frac{2 \cdot 0,6}{5 \cdot 0,94742} 25 = 6,3330 \text{ rad/s}$$

$$\dot{x} = -L_1 \dot{\theta}_1 \sin \theta_1 - L_2 \dot{\theta}_2 \sin \theta_2 \quad (4) \quad \dot{x} = \dots \text{ δεν χρειάζεται}$$

Παραγωγίζουμε άλλη μια φορά για να βρούμε τις επιταχύνσεις ($\dot{\theta}_1 = \text{σταθ.} \Rightarrow \ddot{\theta}_1 = 0$)

$$\ddot{\theta}_2 = -\frac{L_1 \sin \theta_1}{L_2 \cos \theta_2} \dot{\theta}_1^2 + \frac{L_1 \cos \theta_1}{L_2} \dot{\theta}_1 (-1) \frac{(-\sin \theta_2)}{\cos^2 \theta_2} \dot{\theta}_2 = \frac{L_1}{L_2} \frac{\dot{\theta}_1}{\cos \theta_2} \left(-\sin \theta_1 \dot{\theta}_1 + \frac{\cos \theta_1 \sin \theta_2}{\cos \theta_2} \dot{\theta}_2 \right)$$

$$\ddot{x} = -L_1 \dot{\theta}_1^2 \cos \theta_1 - L_2 (\ddot{\theta}_2 \sin \theta_2 + \dot{\theta}_2^2 \cos \theta_2)$$

$$\ddot{\theta}_2 = \frac{2}{5} \times \frac{25}{0,94742} \left(-0,8 \times 25 + \frac{0,6 \times 0,32}{0,94742} 6,3330 \right) = -197,553164 \text{ rad/s}^2$$

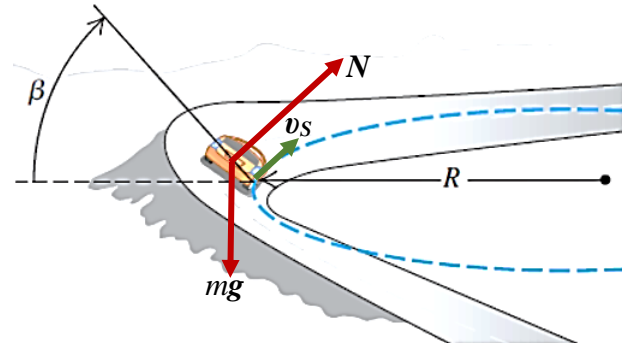
$$\ddot{x} = -200 \times 25^2 \times 0,6 - 500 (-197,553164 \times 0,32 + 6,3330^2 \times 0,94742) = -62.390,5281 \text{ mm/s}^2$$

$$\ddot{\theta}_2 = -198 \text{ rad/s}^2$$

$$\ddot{x} = -62,4 \text{ m/s}^2$$

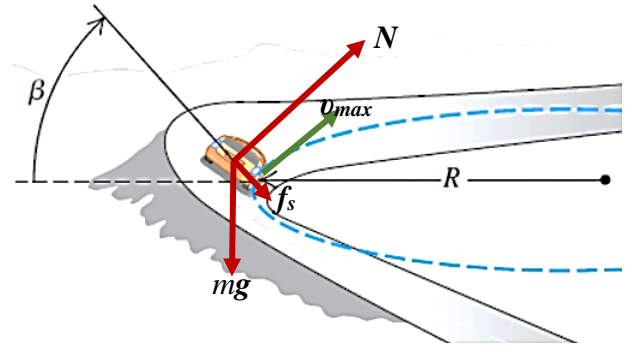
ΘΕΜΑ 2.

Ποια είναι η ταχύτητα ασφαλείας v_s της κεκλιμένης στροφής; Δηλαδή η ταχύτητα που πρέπει να έχει το όχημα ώστε να καταφέρει τη στροφή χωρίς την ανάγκη στατικής τριβής f_s . [0,5]



Ποια είναι η μέγιστη ταχύτητα v_{max} με την οποία μπορεί το όχημα να πάρει τη στροφή; [1,0]

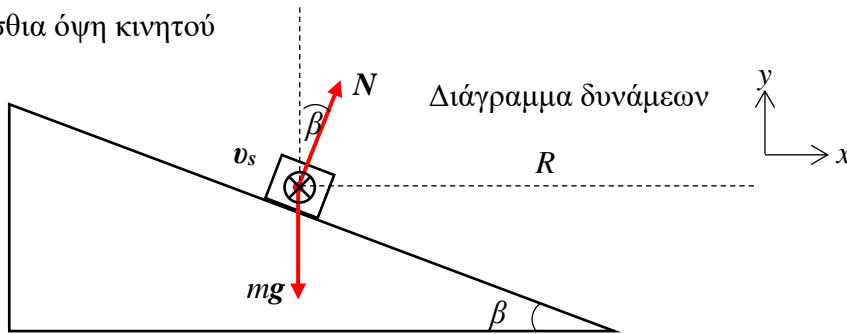
Αν ταχύτητα v του οχήματος βρίσκεται στο διάστημα $v_s \leq v \leq v_{max}$ από ποια έκφραση δίνεται η στατική τριβή f_s ; [1,0]



ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ

Ταχύτητα ασφαλείας

Οπίσθια όψη κινητού



$$\sum F_x = m \frac{v^2}{R} \Rightarrow N \sin \beta = m \frac{v_s^2}{R} \quad (1)$$

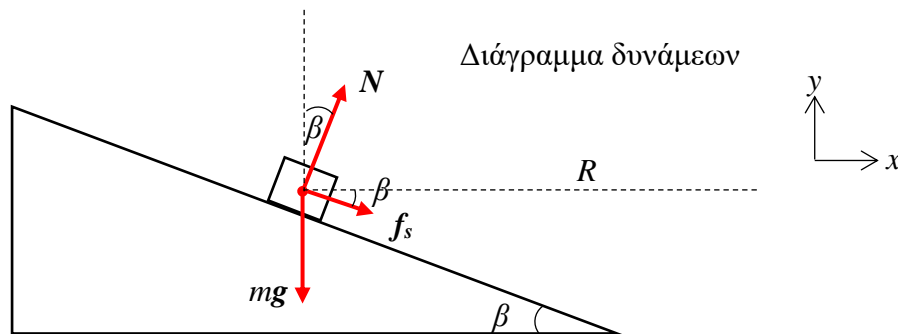
$$\sum F_y = 0 \Rightarrow N \cos \beta - mg = 0 \Rightarrow N \cos \beta = mg \quad (2)$$

Διαιρώντας την (1) με τη (2)

$$\frac{N \sin \theta}{N \cos \theta} = \frac{m v_s^2 / R}{mg} \Rightarrow v_s^2 = gR \tan \theta \Rightarrow$$

$$v_s = \sqrt{gR \tan \theta}$$

Μέγιστη ταχύτητα



$$\sum F_x = m \frac{v^2}{R} \Rightarrow N \sin \beta + f_s \cos \beta = m \frac{v^2}{R} \quad (1)$$

$$\sum F_y = 0 \Rightarrow N \cos \beta - f_s \sin \beta - mg = 0 \quad (2)$$

Όσο αυξάνεται η ταχύτητα αυξάνονται και οι δυνάμεις που παρέχουν την κεντρομόλο δύναμη, δηλαδή η N και η f_s . Η ταχύτητα θα φτάσει στη μέγιστη τιμή της όταν η στατική τριβή θα φτάσει στη μέγιστη επιτρεπτή τιμή της $f_{s,\max} = \mu_s N$

$$N \sin \beta + \mu_s N \cos \beta = m \frac{v_{\max}^2}{R} \Rightarrow N(\sin \beta + \mu_s \cos \beta) = m \frac{v_{\max}^2}{R} \quad (1)$$

$$N \cos \beta - \mu_s N \sin \beta - mg = 0 \Rightarrow N(\cos \beta - \mu_s \sin \beta) = mg \quad (2)$$

Διαιρώντας την (1) με την (2)

$$\frac{m \frac{v_{\max}^2}{R}}{mg} = \frac{\sin \beta + \mu_s \cos \beta}{\cos \beta - \mu_s \sin \beta} \Rightarrow v_{\max}^2 = gR \frac{\sin \beta + \mu_s \cos \beta}{\cos \beta - \mu_s \sin \beta} = gR \frac{\tan \beta + \mu_s}{1 - \mu_s \tan \beta}$$

$$v_{\max} = \sqrt{gR \frac{\tan \beta + \mu_s}{1 - \mu_s \tan \beta}}$$

Τιμή μέτρου στατικής τριβής όταν $f_s < \mu_s N$ και $v_s < v < v_{\max}$

$$\sum F_x = m \frac{v^2}{R} \Rightarrow N \sin \beta + f \cos \beta = m \frac{v^2}{R} \Rightarrow N \sin \beta = m \frac{v^2}{R} - f \cos \beta \quad (1)$$

$$\sum F_y = 0 \Rightarrow N \cos \beta - f \sin \beta - mg = 0 \Rightarrow N \cos \beta = mg + f \sin \beta \quad (2)$$

Διαιρώ (1) δια (2)

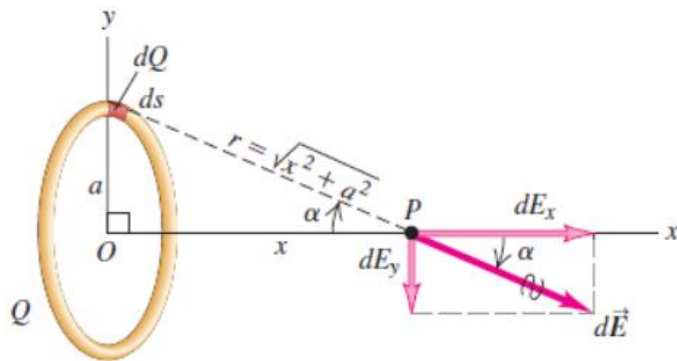
$$\frac{\sin \beta}{\cos \beta} = \frac{m \frac{v^2}{R} - f \cos \beta}{mg + f \sin \beta} \Rightarrow mg \sin \beta + f \sin^2 \beta = m \frac{v^2}{R} \cos \beta - f \cos^2 \beta \Rightarrow$$

$$f(\sin^2 \beta + \cos^2 \beta) = m \frac{v^2}{R} \cos \beta - mg \frac{R}{R} \sin \beta \Rightarrow f = \frac{m \cos \beta}{R} (v^2 - gR \tan \beta) \Rightarrow$$

$$f = \frac{m \cos \beta}{R} (v^2 - v_s^2)$$

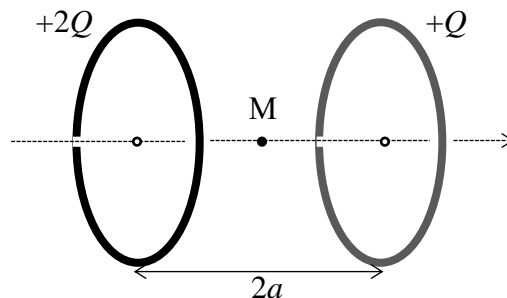
ΘΕΜΑ 3.

Να υπολογίσετε την κατεύθυνση και το μέτρο του ηλεκτρικού πεδίου που δημιουργεί λεπτό ομοιόμορφα θετικά φορτισμένο δακτυλίδι πάνω στον άξονά του. [1,0]



Να σχεδιάσετε την κατεύθυνση και να υπολογίσετε το μέτρο του ηλεκτρικού πεδίου που δημιουργούν δύο λεπτά ομοιόμορφα θετικά φορτισμένα δακτυλίδια στο μέσο M του κοινού άξονά τους. Η ακτίνα των δακτυλιδιών είναι a και η απόσταση μεταξύ τους $2a$. Το ένα δακτυλίδι έχει διπλάσιο φορτίο από το άλλο.

$1/4\pi\epsilon_0 = 9 \times 10^9 \text{ NC}^2/\text{m}^2$, $a = 1 \text{ mm}$, $Q = 2,83 \text{ pC}$ [1,0]



ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ

Βρίσκουμε το δυναμικό στον άξονα του δακτυλιδιού χρησιμοποιώντας την αρχή της επαλληλίας, δηλαδή χωρίζοντας το δακτυλίδι σε σημειακά στοιχειώδη φορτία dq και αθροίζοντας τις συνεισφορές τους. Κάθε

στοιχείο dq της κυκλικής κατανομής απέχει την ίδια απόσταση $\sqrt{x^2 + a^2}$ από το σημείο x . Παίρνουμε ως αρχή των αξόνων το κέντρο του δακτυλιδιού και τον άξονά του να είναι ο άξονας x .

$$V(x, 0, 0) = \int_0^Q dV = \int_0^Q \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{dq}{\sqrt{x^2 + a^2}} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{\sqrt{x^2 + a^2}} \int_0^Q dq \Rightarrow V(x, 0, 0) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{\sqrt{x^2 + a^2}}$$

Από το δυναμικό βρίσκουμε το πεδίο:

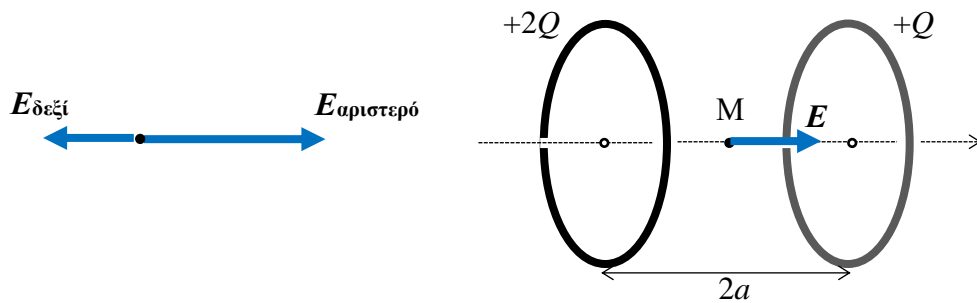
$$\begin{aligned} \vec{E}(x, 0, 0) &= -\vec{\nabla}V(x, 0, 0) = -\frac{\partial V(x, 0, 0)}{\partial x} \hat{x} - \frac{\partial V(x, 0, 0)}{\partial y} \hat{y} - \frac{\partial V(x, 0, 0)}{\partial z} \hat{z} = \\ &= -\frac{d}{dx} \left(\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{\sqrt{x^2 + a^2}} \right) \hat{x} - 0 - 0 = -\frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \left(-\frac{1}{2} \right) (2x) (x^2 + a^2)^{-3/2} \hat{x} \Rightarrow \end{aligned}$$

$$\vec{E}(x, 0, 0) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Qx}{(x^2 + a^2)^{3/2}} \hat{x}$$

Το ηλεκτρικό πεδίο του αριστερού δακτυλιδιού ($+2Q$) έχει μέτρο διπλάσιο από αυτό του πεδίου του δεξιού δακτυλιδιού ($+Q$) και δείχνει προς τα δεξιά ενώ το πεδίο του δεξιού δακτυλιδιού δείχνει προς τα αριστερά.

$$\vec{E} = \vec{E}_{\text{αριστερ}} + \vec{E}_{\text{δεξια}} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{2Qa}{(a^2 + a^2)^{3/2}} \hat{x} - \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Qa}{(a^2 + a^2)^{3/2}} \hat{x} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{a^2 \sqrt{8}} \hat{x}$$

$$|\vec{E}| = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q}{a^2 \sqrt{8}} = 9 \times 10^9 \frac{2,83 \times 10^{-12}}{(10^{-3})^2 \sqrt{8}} = 9,00 \times 10^3 \text{ N/C}$$



ΘΕΜΑ 4.

Η λεπτή αγώγιμη ράβδος ΚΛ αφήνεται να πέσει λόγω του βάρους της, μέσα σε οριζόντιο σταθερό μαγνητικό πεδίο, όντας συνεχώς σε επαφή με τις κατακόρυφες αγώγιμες ράγες.

Υπολογίστε την οριακή ταχύτητα που θα αποκτήσει η ράβδος. [0,2]

Πόση ισχύς καταναλώνεται στην ωμική αντίσταση στη μόνιμη κατάσταση; [0,2]

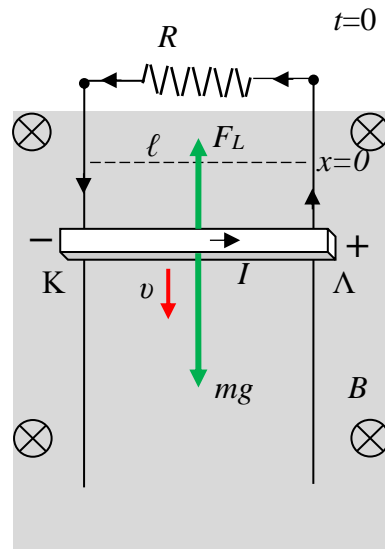
Σχεδιάστε την πολικότητα της επαγωγικής τάσης και τη φορά του ρεύματος στο κύκλωμα και υπολογίστε τις τιμές τους στη μόνιμη κατάσταση. [0,3]

Αν $\tau = mR/B^2\ell^2$ δείξτε ότι $v_{op} = g\tau$. Δείξτε ότι η σταθερά τ έχει μονάδες χρόνου και υπολογίστε την τιμή της [0,4]

Βρείτε τις χρονικές εξισώσεις της ταχύτητας και του διαστήματος που διανύει η ράβδος. [1,2]

Τι διάστημα έχει διανύσει η ράβδος και με τι ταχύτητα κινείται μετά από τρεις σταθερές χρόνου $t = 3\tau$ [0,2]

$R=2,00 \Omega$, $m=500 \text{ g}$, $\ell = 50,0 \text{ cm}$, $B=1,00 \text{ T}$, $g=9,80 \text{ N/kg}$



$$\mathcal{E} = Bv\ell$$

$$I = \frac{\mathcal{E}}{R}$$

$$F_L = BI\ell$$

ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ

Τα ελεύθερα ηλεκτρόνια της ράβδου που κινείται, προς τα κάτω μέσα στο μαγνητικό πεδίο, δέχονται δύναμη Lorentz $F = -e\vec{v} \times \vec{B}$ που τα ωθεί προς το άκρο Κ της ράβδου. Άρα η πολικότητα της επαγωγικής τάσης είναι Κ(-) και Λ(+). Το ηλεκτρικό ρεύμα ορίζεται να έχει φορά αντίθετη από τη φορά κίνησης των ηλεκτρονίων.

Με διαφορετικό τρόπο. Το ρεύμα πρέπει να έχει τη φορά του σχήματος ώστε η δύναμη Laplace να είναι προς τα πάνω (Lenz). Η ράβδος αποτελεί πηγή για το κύκλωμα. Μέσα στην πηγή το ρεύμα κατευθύνεται από τον αρνητικό (-) προς το θετικό (+) πόλο. Αυτή η μετακίνηση φορτίων και η συγκέντρωσή τους στα άκρα της ράβδου δημιουργεί τους πόλους της πηγής. Τα θετικά φορτία πρέπει να πάνε προς το θετικό πόλο για να τον φτιάξουν τον θετικό πόλο και αντίστοιχα τα αρνητικά. Άρα η πολικότητα της επαγωγικής τάσης είναι Κ(-) και Λ(+).

Οριακή ταχύτητα όταν

$$\sum F = 0 \Rightarrow W - F_{L,\tau\epsilon\lambda} = 0 \Rightarrow BI_{\tau\epsilon\lambda}\ell = mg \Rightarrow B \frac{Bv_{op}\ell}{R} \ell = mg \Rightarrow v_{op} = \frac{mgR}{B^2\ell^2} = \frac{0,5 \cdot 9,8 \cdot 2,0}{1^2 \cdot 0,5^2} = 4 \cdot 9,8$$

$$v_{op} = 39,2 \text{ m/s}$$

Καταναλώνεται όση παράγεται από τη δύναμη του βάρους

$$P_{out} = P_{in} = Wv_{op} = mg \cdot \frac{mgR}{B^2\ell^2} = \frac{0,5^2 \cdot 9,8^2 \cdot 2}{1^2 \cdot 0,5^2} = 2 \cdot 9,8^2 \Rightarrow$$

$$P_{out} = 192,08 \approx 192 \text{ W}$$

$$BI_{\tau\epsilon\lambda}\ell = mg \Rightarrow I_{\tau\epsilon\lambda} = \frac{mg}{B\ell} = \frac{0,5 \cdot 9,8}{1 \cdot 0,5} \Rightarrow$$

$$I_{\tau\epsilon\lambda} = 9,80 \text{ A}$$

$$\mathcal{E}_{\tau\epsilon\lambda} = Bv_{op}\ell = 1 \cdot 39,2 \cdot 0,5 \Rightarrow$$

$$\mathcal{E}_{\tau\epsilon\lambda} = 19,6 \text{ V}$$

$$g\tau = g \cdot \frac{mR}{B^2\ell^2} = v_{op}$$

$$[\tau] = \left[\frac{mR}{B^2\ell^2} \right] = \frac{\text{kg} \cdot \Omega}{\text{T}^2 \text{m}^2} = \frac{\text{kg} \cdot \frac{\text{V}}{\text{A}}}{\frac{\text{N}^2}{\text{A}^2 \text{m}^2} \cdot \text{m}^2} = \frac{\text{kg} \cdot \text{V} \cdot \text{A}}{\text{N}^2} = \frac{\text{kg} \cdot \frac{\text{J}}{\text{C}} \cdot \frac{\text{C}}{\text{s}}}{\text{N}^2} = \frac{\text{kg} \cdot \text{N} \cdot \text{m}}{\text{N} \cdot \text{N} \cdot \text{s}} = \frac{\text{kg} \cdot \text{m}}{\text{kg} \cdot \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \cdot \text{s}} = \text{s}$$

$$\tau = \frac{mR}{B^2\ell^2} = \frac{0,5 \cdot 2}{1^2 \cdot 0,5^2} = 4,00 \text{ s}$$

$$\sum F = ma \Rightarrow W - F_L = ma \Rightarrow mg - \frac{B^2\ell^2}{R}v = ma \Rightarrow a = g - \frac{B^2\ell^2}{mR}v \Rightarrow a = \frac{B^2\ell^2}{mR} \left(\frac{gmR}{B^2\ell^2} - v \right) \Rightarrow$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{1}{\tau}(v_{op} - v) \Rightarrow \frac{dv}{v_{op} - v} = \frac{dt}{\tau} \Rightarrow \int_0^v \frac{dv}{v_{op} - v} = \frac{1}{\tau} \int_0^t dt \Rightarrow$$

Αλλάζουμε μεταβλητή στο πρώτο ολοκλήρωμα : $u = v_{op} - v \Rightarrow du = -dv$

$$-\int_{v_{op}}^{-v} \frac{du}{u} = \frac{1}{\tau} \int_0^t dt \Rightarrow \ln u \Big|_{v_{op}}^{v_{op}-v} = -\frac{t}{\tau} \Rightarrow \ln(v_{op} - v) - \ln v_{op} = -\frac{t}{\tau} \Rightarrow \ln \left(\frac{v_{op} - v}{v_{op}} \right) = -\frac{t}{\tau} \Rightarrow \frac{v_{op} - v}{v_{op}} = e^{-t/\tau} \Rightarrow$$

$$v(t) = v_{op} (1 - e^{-t/\tau})$$

Παραγωγίζοντας βρίσκουμε την επιτάχυνση

$$a(t) = \frac{dv(t)}{dt} = v_{op} \frac{d}{dt} (1 - e^{-t/\tau}) = \frac{v_{op}}{\tau} e^{-t/\tau} = g e^{-t/\tau} \Rightarrow$$

$$a(t) = g e^{-t/\tau}$$

και ολοκληρώνοντας βρίσκουμε τη θέση

$$x(t) = \int_0^t v(t) dt = v_{op} \int_0^t (1 - e^{-t/\tau}) dt = v_{op} t - v_{op} \int_0^t e^{-t/\tau} dt = v_{op} t + v_{op} \tau \int_0^{-t/\tau} e^u du = v_{op} t + v_{op} \tau \left[e^u \right]_0^{-t/\tau} =$$

$$= v_{op} t + v_{op} \tau (e^{-t/\tau} - 1) \Rightarrow$$

$$x(t) = v_{op} (t - \tau) + v_{op} \tau e^{-t/\tau}$$

με την αλλαγή μεταβλητής: $u = -t/\tau \Rightarrow du = -dt/\tau$.

Για $t = 3\tau = 3 \cdot 4 = 12 \text{ s}$

$$v(3\tau) = 39,2(1 - e^{-3}) = 39,2(1 - 0,049787) = 37,2483 \approx 37,2 \text{ m/s}$$

$$a(3\tau) = 9,8e^{-3\tau/\tau} = 9,8e^{-3} = 9,8 \times 0,049787 = 0,488 \text{ m/s}^2$$

$$x(3\tau) = 39,2(12 - 4) + 39,2e^{-3} = 39,2(8 + 0,049787) = 315,552 \approx 316 \text{ m}$$

ΚΑΛΗ ΕΠΙΤΥΧΙΑ